

## JXM-IO-EW30

### Moduł rozszerzeń do maszyn mobilnych

#### Opis

Moduł rozszerzeń JXM-IO-EW30 to uniwersalny lokalny moduł do maszyn mobilnych.

Dzięki wyważonej konfiguracji wejść/wyjść jest w stanie realizować niemal wszystkie zadania. Komunikacja z JXM-IO-EW30 odbywa się za pośrednictwem CANopen®. Dzięki temu moduł można włączyć do zwykajnych sieci CAN maszyn mobilnych.

Solidna obudowa, wysokiej klasy dławnice kablowe i podłączenie za pomocą złączy WAGO MCS Mini HD umożliwiają elastyczne przewodowanie i gwarantują wysoką niezawodność w pojazdach specjalnych w bardzo trudnych warunkach otoczenia.



#### Cechy

- 12 wejść i 14 wyjść z możliwością diagnostyki, w tym ścieżki wysokoprądowe i PWM z regulacją prądu
- Adresowanie IP w sieci CAN poprzez wejścia trójstanowe umożliwia utworzenie do 9 węzłów w jednej sieci bez konfiguracji oprogramowania, wspierając tym samym strategię COP
- Wysokie prądy wyjść umożliwiają równoległe podłączenie kilku odbiorników
- 3 układy zasilania czujników odporne na zwarcie umożliwiają tworzenie sieci czujników „mission critical”
- Solidna metalowa obudowa z okablowaniem CageClamp

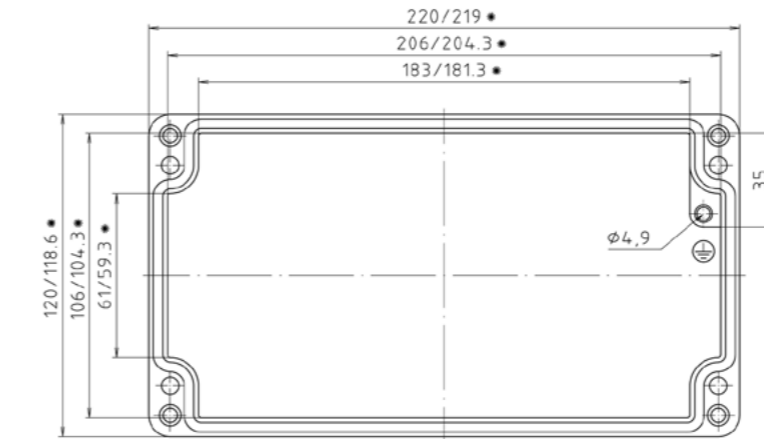
# JXM-IO-EW30

## Dane techniczne

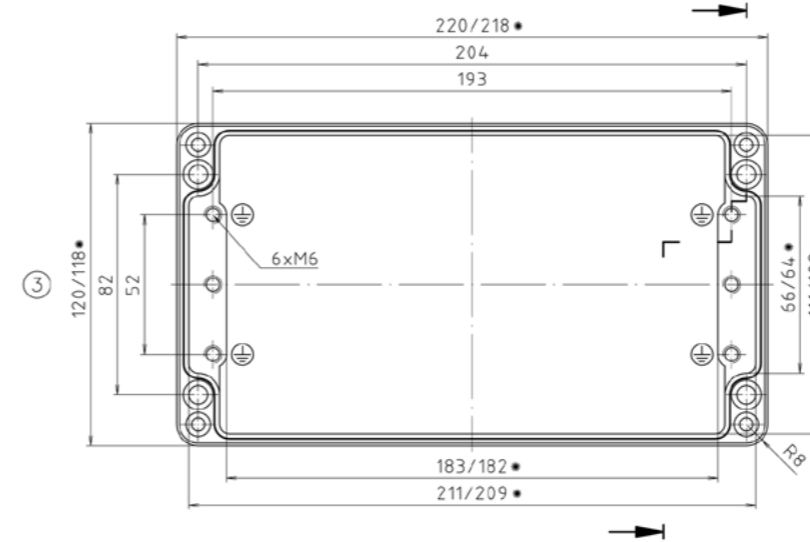
| JXM-IO-EW30   |  |
|---|--|
| Zakres napięcia roboczego   | DC 8 ... 32 V, osobne zasilanie ECU  |
| Zakres temperatury pracy/przechowywania                                     | -25 ... +85°C / -40 ... +85°C  |
| Interfejsy CAN  | 1 CANopen®   |
| Maksymalna liczba wejść/wyjść   | 26   |
| Wejścia   |  |
| Analogowe   | 8; 0 ... 5 V (2 x 0-10 V ustawiane przełącznikiem DIP) / 0 ... 20 mA, konfigurowane niezależnie, rozdzielczość 12 bit, impedancja wejściowa 35 kΩ, obciążenie 120 Ω  |
| Cyfrowe/częstotliwość   | 4 active high, impedancja wejściowa; 5,6 kΩ, 0,1 Hz ... 10 kHz   |
| Cyfrowe/kodowanie CAN   | 2 kodowanie CAN-ID, trójstanowe  |
| Wyjścia, z możliwością diagnostyki (zwarcie, przerwanie ciągłości przewodu) |  |
| PWM, precyzyjny pomiar prądu  | 4, 3 A, maks. 1,5 kHz, dithering, z regulacją prądu, możliwość diagnostyki, odporne na zwarcie, alternatywnie możliwość używania jako wejście cyfrowe active low, impedancja wejściowa 10 kΩ, wyjście cyfrowe 3 A, wejście PNP |
| PWM   | 6, 7 A, maks. 1,5 kHz, dithering, możliwość diagnostyki, odporne na zwarcie, alternatywnie możliwość używania jako wejście cyfrowe active low, impedancja wejściowa 10 kΩ, wyjście cyfrowe 7 A; wejście PNP                    |
| Cyfrowe (czas pracy 50%)  | 4, 3 A High side, możliwość diagnostyki, odporne na zwarcia, (czas pracy 50%), alternatywnie możliwość używania jako wejście cyfrowe active low, impedancja wejściowa 10 kΩ, wejście PNP                                       |
| Zasilanie czujników   | 3 zabezpieczone układy zasilania VBAT do czujników   |
| Maksymalny dopuszczalny prąd całkowity                                      | 25 A   |
| Stopień ochrony   | IP66   |
| Wibracje  | ISO 16750-3  |
| Udary   | ISO 16750-3  |
| Certyfikaty   | ECE R10 E1, CE ISO 14982   |
| Maks. wysokość terenu   | 2000 m (n.p.m.)  |
| Zabezpieczenie przed odwrotną polaryzacją                                   | Tak, bezpiecznik zewnętrzny  |
| Diagnostyka wyjść   | Zwarcie, przerwanie ciągłości przewodu   |

Dalsze informacje i dokładne dane do zamówienia dostępne na zapytanie. Zastrzegamy możliwość zmian technicznych i błędów.

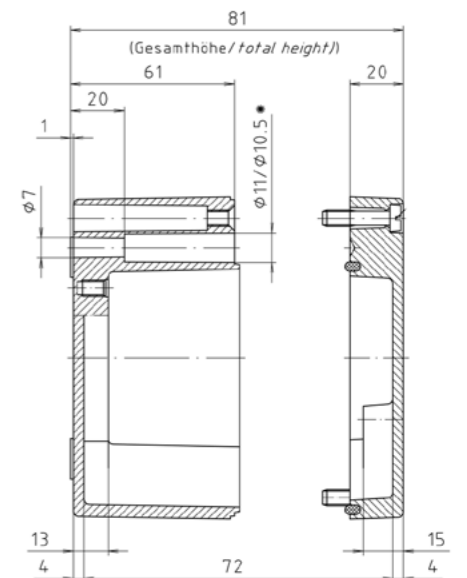
## Rysunek z wymiarami



Deckel / lid



Unterteil / base



# JXM-IO-EW30

## Wyprowadzenie złączy

| JXM-IO-EW30<br>Connector 1 |    |
|----------------------------|----|
| AI_8                       | 1  |
| GND_SEN                    | 2  |
| AI_7                       | 3  |
| GND_SEN                    | 4  |
| AI_6                       | 5  |
| GND_SEN                    | 6  |
| AI_5                       | 7  |
| VEXT_SEN_2                 | 8  |
| AI_4                       | 9  |
| GND_SEN                    | 10 |
| AI_3                       | 11 |
| GND_SEN                    | 12 |
| AI_2                       | 13 |
| GND_SEN                    | 14 |
| AI_1                       | 15 |
| VEXT_SEN_1                 | 16 |

| JXM-IO-EW30<br>Connector 3 |    |
|----------------------------|----|
| DO_H3_4                    | 1  |
| GND_PWR                    | 2  |
| DO_H3_3                    | 3  |
| GND_PWR                    | 4  |
| DO_H3_2                    | 5  |
| GND_PWR                    | 6  |
| DO_H3_1                    | 7  |
| GND_PWR                    | 8  |
| PWMI_H3_4                  | 9  |
| GND_PWR                    | 10 |
| PWMI_H3_3                  | 11 |
| GND_PWR                    | 12 |
| PWMI_H3_2                  | 13 |
| GND_PWR                    | 14 |
| PWMI_H3_1                  | 15 |
| GND_PWR                    | 16 |

## Wyprowadzenie złączy

| JXM-IO-EW30<br>Connector 5 |    |
|----------------------------|----|
| VBAT_PWR                   | 1  |
| GND_PWR                    | 2  |
| VBAT_PWR                   | 3  |
| GND_PWR                    | 4  |
| VBAT_PWR                   | 5  |
| GND_PWR                    | 6  |
| VBAT_PWR                   | 7  |
| GND_PWR                    | 8  |
| VBAT_ECU                   | 9  |
| GND_PWR                    | 10 |
| CFG1                       | 11 |
| CFG2                       | 12 |
| CAN_TERM                   | 13 |
| CAN_TERM                   | 14 |
| CAN_L                      | 15 |
| CAN_H                      | 16 |

| JXM-IO-EW30<br>DIP-Switch |   |
|---------------------------|---|
| ON: AI_7 Hi-range         | 1 |
| ON: AI_8 Hi-range         | 2 |
| n.c.                      | 3 |
| ON: BOOTSEL               | 4 |

| JXM-IO-EW30<br>Connector 2 |   |
|----------------------------|---|
| DI_4                       | 1 |
| GND_SEN                    | 2 |
| DI_3                       | 3 |
| GND_SEN                    | 4 |
| DI_2                       | 5 |
| GND_SEN                    | 6 |
| DI_1                       | 7 |
| VEXT_SEN_3                 | 8 |

| JXM-IO-EW30<br>Connector 4 |    |
|----------------------------|----|
| PWM_H7_6                   | 1  |
| GND_PWR                    | 2  |
| PWM_H7_5                   | 3  |
| GND_PWR                    | 4  |
| PWM_H7_4                   | 5  |
| GND_PWR                    | 6  |
| PWM_H7_3                   | 7  |
| GND_PWR                    | 8  |
| PWM_H7_2                   | 9  |
| GND_PWR                    | 10 |
| PWM_H7_1                   | 11 |
| GND_PWR                    | 12 |

| JXM-IO-EW30<br>Connector 6 |   |
|----------------------------|---|
| CAN_L                      | 1 |
| GND_PWR                    | 2 |
| CAN_H                      | 3 |
| VBAT_ECU                   | 4 |

| JXM-IO-EW30<br>M12 5-pol male A-coded connector on box |   |
|--|---|
| CAN_SHLD   | 1 |
| VBAT_ECU   | 2 |
| GND_ECU  | 3 |
| CAN_H  | 4 |
| CAN_L  | 5 |

